

DAI-Labor
TU Berlin

Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

Übungen
09.11.2005

Brijnesh J Jain
bjj@dai-labor.de

AIOIT
Agententechnologien in betrieblichen Anwendungen und der Telekommunikation

Beispiel 1: Routen finden

B Berlin (Start)
F Frankfurt
H Hannover
M München (Ziel)
N Nürnberg
S Stuttgart

AIOIT Grundlagen der Künstlichen Intelligenz © B.J. Jain 2

A* Algorithmus [Winston 93]

- Form a one-element queue consisting of a zero-length path that contains only the root node.
- Until the first path in the queue terminates at the goal node or the queue is empty
 - Remove the first path from the queue; create new paths by extending the first path to all neighbors of the terminal node.
 - Reject all paths with loops.
 - If two or more paths reach a common node N, delete all those paths except the one that reaches N with the minimum cost.
 - Add the remaining new paths, if any, to the queue.
 - Sort the entire queue by ascending order of the evaluation function $f = g + h$
- If the goal node is found, announce success; otherwise announce failure.

AIOIT Grundlagen der Künstlichen Intelligenz © B.J. Jain 3

Branch and Bound

Algorithmus Branch and Bound [Winston 93]

- Form a one-element queue consisting of a zero-length path that contains only the root node.
- Until the first path in the queue terminates at the goal node or the queue is empty
 - Remove the first path from the queue; create new paths by extending the first path to all neighbors of the terminal node.
 - Reject all paths with loops.
 - Add the remaining new paths, if any, to the queue.
 - Sort the entire queue by ascending order of the evaluation function $f = g$
- If the goal node is found, announce success; otherwise announce failure.

AIOIT Grundlagen der Künstlichen Intelligenz © B.J. Jain 4

Best First Search

Algorithmus Best First Search [Winston 93]

- Form a one-element queue consisting of a zero-length path that contains only the root node.
- Until the first path in the queue terminates at the goal node or the queue is empty
 - Remove the first path from the queue; create new paths by extending the first path to all neighbors of the terminal node.
 - Reject all paths with loops.
 - Add the remaining new paths, if any, to the queue.
 - Sort the entire queue by ascending order of the evaluation function $f = h$
- If the goal node is found, announce success; otherwise announce failure.

AIOIT Grundlagen der Künstlichen Intelligenz © B.J. Jain 5

Lokale Suche

- ⇒ Einleitung
- ⇒ Steepest Descent / Hill Climbing
- ⇒ Simulated Annealing

AIOIT Grundlagen der Künstlichen Intelligenz © B.J. Jain 6

Einleitung

- ⇒ Suchbaumverfahren suchen nach einem **Pfad** von Start zum Ziel
- ⇒ Für viele Probleme ist
 - der Pfad zum Ziel irrelevant
 - Das Ziel ist die Lösung
- ⇒ **Beispiel:**
 - 8-Damen Problem
 - Minimiere Anzahl der 1, 2, 5 und 10 Cent Münzen für 3, 23 €
- ⇒ **Frage:** Kann man für die Suche nach einer Lösung die Irrelevanz der Pfade zum Ziel ausnutzen?

AIOIT

Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

© B.J. Jain

7

Einleitung

- ⇒ **Lokale Suche**
 - Betrachtet nur aktuellen Zustand S
 - Merkt sich keine Teilpfade
 - Geht ausgehend von S in einen benachbarten Zustand S' über
- ⇒ **Vorteile:**
 - Konstante Speicherkomplexität
 - Findet oftmals „gute“ Lösungen in „akzeptabler“ Zeit

AIOIT

Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

© B.J. Jain

8

Einleitung

- ⇒ **Beispiel: 4-Damen Problem**
 - **Ziel:** Platziere 4 Damen auf ein 4×4-Schachbrett, sodass sich keine 2 Damen in der gleichen Spalte, Zeile, Diagonalen befinden
 - **Problemraum:** Zustände sind alle Konfigurationen mit je einer Dame in jeder Spalte
 - **Anfangszustand:** Zufällig
 - **Zielzustand:** 4 Damen auf dem Brett, sodass sich keine 2 Damen direkt oder indirekt attackieren
 - **Aktionen:** Bewege eine Dame innerhalb einer Spalte

AIOIT

Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

© B.J. Jain

9

Einleitung

- ⇒ **Lösung des 4-Damen Problem mit lokaler Suche**
 - Wähle geeignete Aktion aus, um Nachbarzustand zu erzeugen
 - Verschiedene lokale Suchverfahren unterscheiden sich in der Strategie, mit der man zu einem Nachbarzustand übergeht
 - Definiere geeignete heuristische Funktion h
 - Maximiere/minimiere heuristische Funktion



AIOIT

Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

© B.J. Jain

10

Steepest Descent

Algorithmus:

```
define heuristic function h to minimize
initialize current state S
while true do
  move to neighbouring state S' of S with minimum value h(S')
  if h(S') ≥ h(S) then return h(S)
  S = S'
end while
```

- ⇒ **Hill Climbing:** Maximierung der heuristischen Funktion h mit Hill Climbing entspricht Minimierung von $-h$ mit Steepest Descent

AIOIT

Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

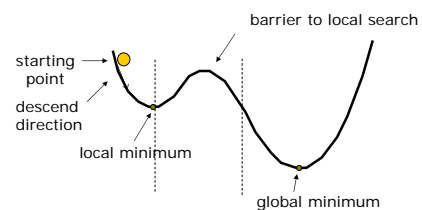
© B.J. Jain

11

Steepest Descent

⇒ Problem:

- Lokale Minima (auch Plateaus, Grate)



AIOIT

Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

© B.J. Jain

12

